

Computec

CDD6





Computec Door Drive 6

Controller per porte di ascensore

QUICK REFERENCE per applicazioni con SWITCH MAGNETICI

Nota: il manuale utente completo può essere scaricato dal sito
www.computecelectronics.com (scansionare il QR code sotto)



IT	CE					PRJ1166_01_07_03_01_03_QR	rev.04
----	----	---	---	---	---	---------------------------	--------

Normativa di riferimento

Tutti i riferimenti a Standard e normative sono riportate nel manuale utente.

Dati tecnici del Door Drive

Tensione di alimentazione	[100 ; 240]Vac 1-ph 50-60Hz, (115V – 20%, 230V + 30%)	Vac
Potenza disponibile di picco	300	VA
Potenza nominale	200	VA
Temperatura di esercizio	[-10; +60]	°C
Umidità	[20;80] non condensante	%
Protezioni elettriche	[5x20, 4A] fusibile rapido sulla linea di alimentazione principale [5x20, 8A] fusibile sulla linea di alimentazione batteria	
Protezioni ambientali	Contenitore IP-54	

Dati motori Compatibili

(Code) Motor Type / Transmission / Encoder	Nominal power	Nominal Voltage	Nominal current
Motori DC per applicazioni con switch Magnetici			
(05) DC 1Nm comp. F28/LMDC2010	-	-	3.6A
(06) DC 2Nm comp. F29/LMDC2011	-	-	6.0A
(07) DC 1Nm comp. Digidoor 1Nm	-	-	3.6A
(08) DC 2Nm comp. Digidoor 2Nm	-	-	6.0A
(19) Siboni™ 65PC132 Poly V	150VA	65V	2.7A
(22) Siboni™ 65PC132 Poly V Digidoor™ 1Nm	150VA	65V	2.7A

Sistemi a switch magnetici compatibili

Manufacturer	System Name	Notes
Semag™	ASC 10/20 ADC10/11 – Digidoor SEM 10/11	Il Sistema Digidoor non richiede lo switch LA
RST™	LMDC 2010/2011	-
Sematic™	SDS DC-compatible	-
Sematic™	F28 / F29, F28 B / F29 B, F28C / F29 C	-

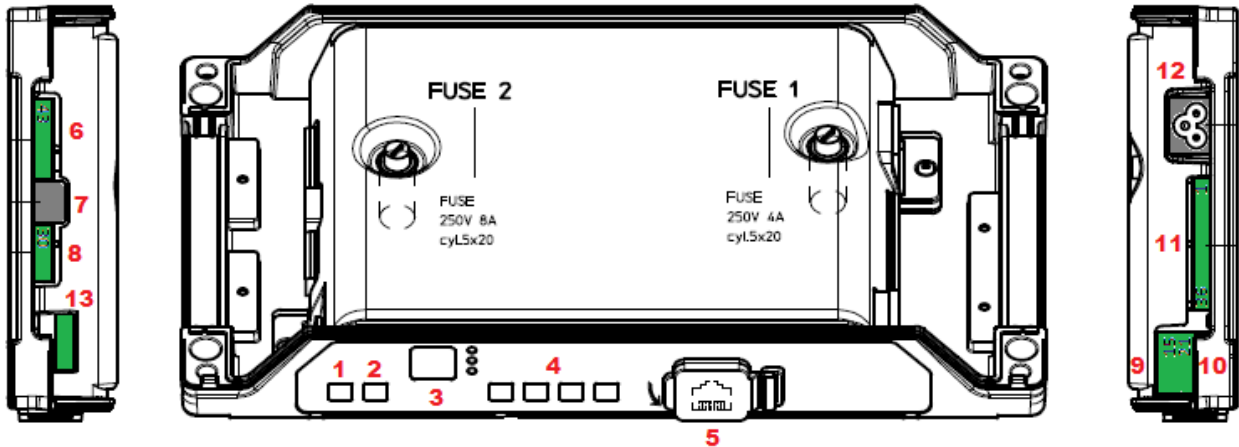
Installazione

L'installazione dell'automazione deve essere eseguita esclusivamente da personale tecnico competente e in possesso dei requisiti professionali previsti dalla legislazione vigente nel paese di installazione. Prima di procedere all'installazione dell'automazione è necessario utilizzare i tool necessari per eseguire le operazioni di installazione. Assicurarsi di lavorare in condizioni di sicurezza, portando il sistema completo in modalità ispezione prima di iniziare ogni operazione.

Il controller CDD6 lavora all'interno di un Sistema completo composto da:

- Operatore meccanico di porta: pannelli, carrelli, cinghia, motore.
- Controller di porta (il CDD6)
- Interfaccia parallela o CAN bus verso il quadro di manovra dell'ascensore

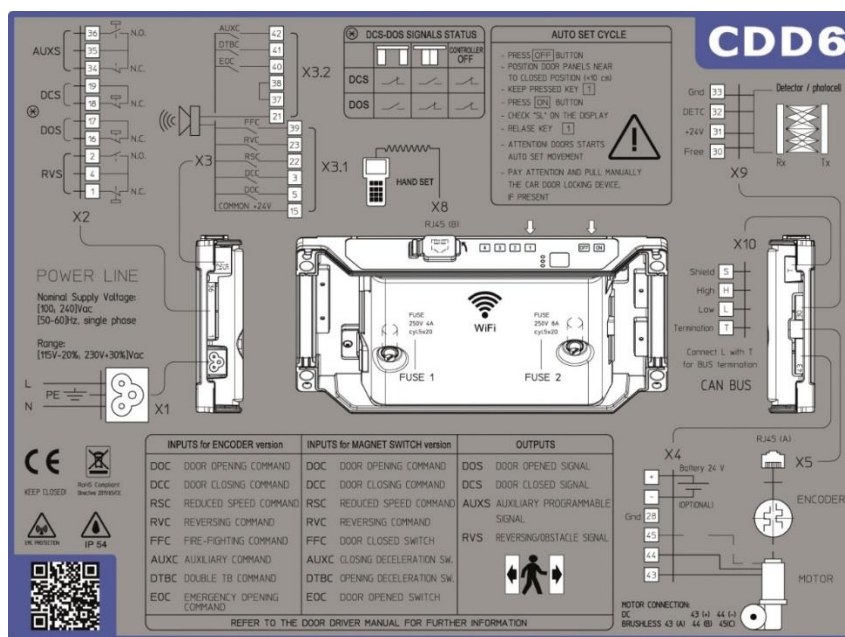
Di seguito è riportato lo schema di connessione del dispositivo:



Il controller di porta presenta le seguenti connessioni:

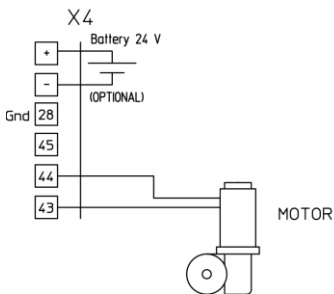
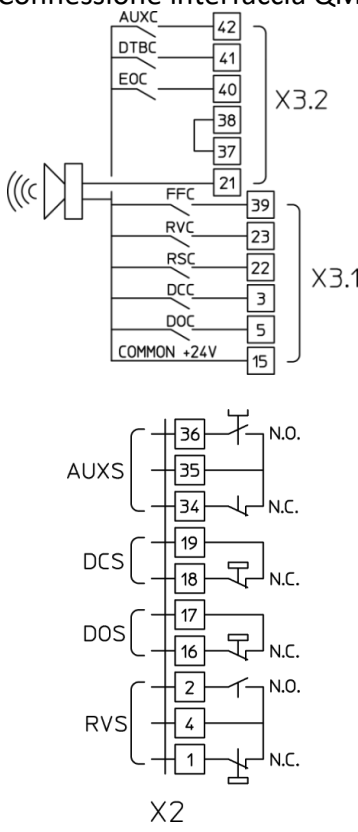
N°	ID	Descrizione
1	ON	Pulsante di accensione
2	OFF	Pulsante di spegnimento
3	Display	Display 7-segmenti (due cifre) per visualizzazione stato/programmazione
4	"1" "2" "3" "4"	Tasti funzionali per visualizzazione/movimentazione/programmazione
5	X8	Connessione dispositivo esterno di aggiornamento/configurazione
6	X4	Connettore motore/batteria
7	X5	RJ45 encoder motore
8	X9	Connessione diretta barriere ottiche completo di alimentazione
9	X3.1	Connessione comandi del quadro di manovra
10	X3.2	Connessione ingressi contatti presenti sul tetto di cabina
11	X2	Connessione uscite verso il quadro di manovra
12	X1	Connessione alimentazione principale
13	X10	Connessione CAN bus

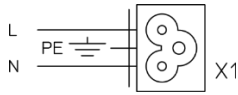
Fare riferimento per i dettagli all'adesivo auto-esplicativo (riportato sotto) applicato sul coperchio del CDD6.



Verifica delle parti elettriche

Verificare la presenza della corretta tensione di alimentazione, come riportato nelle specifiche tecniche. Una volta completata l'installazione meccanica del CDD6, procedere come riportato di seguito.

Step	Operazione	Descrizione																																																															
0	Verifiche preliminari	Premere il tasto OFF sul pannello frontale del controller. Accertarsi che non sia presente tensione di alimentazione.																																																															
1	Connessione Motore 	1. Connettere i fili del motore ai rispettivi morsetti del connettore X4: <table border="1" data-bbox="654 537 1420 638"> <thead> <tr> <th>PIN</th> <th>Descrizione</th> <th>Colore del filo</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>43</td> <td>Positivo</td> <td>Marrone</td> </tr> <tr> <td>44</td> <td>Negativo</td> <td>Bianco</td> </tr> </tbody> </table> Mantenere in ogni caso l'ordine di connessione precedente, nel caso non siano presenti anelli di numerazione, oppure nel caso in cui la colorazione dei fili non corrisponda. Collegare, se presente, il modulo batteria esterno ai morsetti positivo (+) e negativo (-) del connettore X4	PIN	Descrizione	Colore del filo	43	Positivo	Marrone	44	Negativo	Bianco																																																						
PIN	Descrizione	Colore del filo																																																															
43	Positivo	Marrone																																																															
44	Negativo	Bianco																																																															
2	Connessione interfaccia QM 	Procedere come sotto riportato nel caso di sostituzione di controller con connessioni differenti, altrimenti eseguire la verifica e ricollegare i connettori del controller da sostituire. Verificare la tipologia di tensione comune e dei contatti utilizzati: <table border="1" data-bbox="654 1030 1420 1198"> <thead> <tr> <th>Comune</th> <th>Connessioni</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>24V del controller</td> <td>Verificare presenza ponticello 37-38 per riferimento di GND</td> </tr> <tr> <td>24V esterno (QM)</td> <td>Togliere il ponticello 37-38 solo nel caso non siano presenti contatti a bordo operatore</td> </tr> </tbody> </table> Per ulteriori informazioni fare riferimento al manuale utente Connessione dei comandi da Q.M. e dei contatti locali: <table border="1" data-bbox="654 1288 1420 1758"> <thead> <tr> <th>PIN</th> <th>Nome</th> <th>X3.1 Descrizione dei pin</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>15</td> <td>24V</td> <td>Tensione 24V comune disponibile per i comandi</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>DOC</td> <td>Comando di apertura</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>DCC</td> <td>Comando di chiusura</td> </tr> <tr> <td>22</td> <td>RSC</td> <td>Comando di chiusura forzata bassa velocità</td> </tr> <tr> <td>23</td> <td>RVC</td> <td>Contatto di inversione da barriera</td> </tr> <tr> <td>39</td> <td>LC (FFC)</td> <td>Contatto magnetico limite di chiusura</td> </tr> <tr> <th>PIN</th> <th>Nome</th> <th>X3.2 Descrizione dei pin</th> </tr> <tr> <td>42</td> <td>RC (AUXC)</td> <td>Contatto magnetico rallentamento di chiusura</td> </tr> <tr> <td>41</td> <td>RA (DTBC)</td> <td>Contatto magnetico rallentamento di apertura</td> </tr> <tr> <td>40</td> <td>LA (EOC)</td> <td>Contatto magnetico limite di apertura</td> </tr> <tr> <td>38</td> <td>0V_IN</td> <td>GND per gli ingressi foto-accoppiati</td> </tr> <tr> <td>37</td> <td>0V_DD</td> <td>GND del drive disponibile per ingressi</td> </tr> <tr> <td>21</td> <td>BUZS</td> <td>Contatto per avvisatore acustico</td> </tr> </tbody> </table> Connessione uscite: <table border="1" data-bbox="654 1792 1420 2049"> <thead> <tr> <th>PIN</th> <th>Nome</th> <th>X2 Descrizione Pin</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1, 4, 2</td> <td>Rev.</td> <td>Contatto di inversione</td> </tr> <tr> <td>16, 17</td> <td>Open</td> <td>Contatto di porta aperta</td> </tr> <tr> <td>18, 19</td> <td>Close</td> <td>Contatto di porta chiusa</td> </tr> <tr> <td>34,35,36</td> <td>AUX</td> <td>Contatto ausiliario (di default segnalazione di allarme)</td> </tr> </tbody> </table>	Comune	Connessioni	24V del controller	Verificare presenza ponticello 37-38 per riferimento di GND	24V esterno (QM)	Togliere il ponticello 37-38 solo nel caso non siano presenti contatti a bordo operatore	PIN	Nome	X3.1 Descrizione dei pin	15	24V	Tensione 24V comune disponibile per i comandi	5	DOC	Comando di apertura	3	DCC	Comando di chiusura	22	RSC	Comando di chiusura forzata bassa velocità	23	RVC	Contatto di inversione da barriera	39	LC (FFC)	Contatto magnetico limite di chiusura	PIN	Nome	X3.2 Descrizione dei pin	42	RC (AUXC)	Contatto magnetico rallentamento di chiusura	41	RA (DTBC)	Contatto magnetico rallentamento di apertura	40	LA (EOC)	Contatto magnetico limite di apertura	38	0V_IN	GND per gli ingressi foto-accoppiati	37	0V_DD	GND del drive disponibile per ingressi	21	BUZS	Contatto per avvisatore acustico	PIN	Nome	X2 Descrizione Pin	1, 4, 2	Rev.	Contatto di inversione	16, 17	Open	Contatto di porta aperta	18, 19	Close	Contatto di porta chiusa	34,35,36	AUX	Contatto ausiliario (di default segnalazione di allarme)
Comune	Connessioni																																																																
24V del controller	Verificare presenza ponticello 37-38 per riferimento di GND																																																																
24V esterno (QM)	Togliere il ponticello 37-38 solo nel caso non siano presenti contatti a bordo operatore																																																																
PIN	Nome	X3.1 Descrizione dei pin																																																															
15	24V	Tensione 24V comune disponibile per i comandi																																																															
5	DOC	Comando di apertura																																																															
3	DCC	Comando di chiusura																																																															
22	RSC	Comando di chiusura forzata bassa velocità																																																															
23	RVC	Contatto di inversione da barriera																																																															
39	LC (FFC)	Contatto magnetico limite di chiusura																																																															
PIN	Nome	X3.2 Descrizione dei pin																																																															
42	RC (AUXC)	Contatto magnetico rallentamento di chiusura																																																															
41	RA (DTBC)	Contatto magnetico rallentamento di apertura																																																															
40	LA (EOC)	Contatto magnetico limite di apertura																																																															
38	0V_IN	GND per gli ingressi foto-accoppiati																																																															
37	0V_DD	GND del drive disponibile per ingressi																																																															
21	BUZS	Contatto per avvisatore acustico																																																															
PIN	Nome	X2 Descrizione Pin																																																															
1, 4, 2	Rev.	Contatto di inversione																																																															
16, 17	Open	Contatto di porta aperta																																																															
18, 19	Close	Contatto di porta chiusa																																																															
34,35,36	AUX	Contatto ausiliario (di default segnalazione di allarme)																																																															

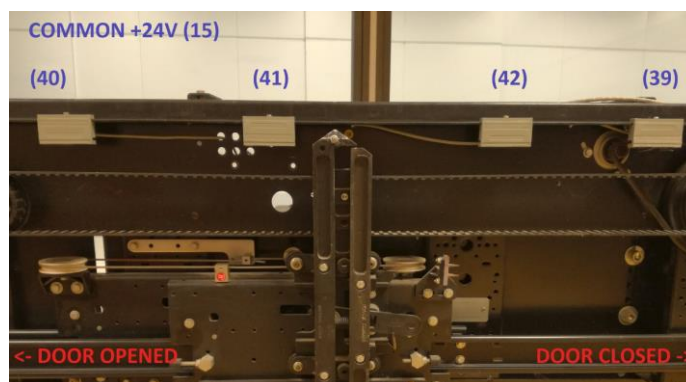
		<p>Nota: Di default, i contatti di porta aperta/chiusa sono N.C (aprono quando la relativa posizione finale è raggiunta). La logica funzionale può essere cambiata impostando il parametro P-76 (DCS) e P-77 (DOS). A controller spento i contatti sono comunque chiusi Per ulteriori informazioni fare riferimento al manuale utente</p>
3	<p>Connessione Alimentazione</p> 	<p>Tensione di alimentazione nominale: [100 – 240]Vac [50-60]Hz, monofase</p> <p>Range: [115-20%, 230+30%] Vac</p>
4	<p>Verifiche finali</p>	<p>Verificare che tutti i segnali siano stati collegati e chiudere il coperchio in alluminio. Per ulteriori informazioni fare riferimento al manuale utente</p>

Sostituzione diretta di controller precedenti

Il controller CDD6, quando utilizzato in sostituzione di controller con operatore a switch magnetici, consente di controllare il motore e movimentare la porta con profili di velocità migliori e migliore controllo di coppia. È però molto importante, durante la fase di installazione, applicare il corretto cablaggio degli ingressi verso il CDD6, e delle uscite verso il quadro di manovra. In ogni caso, vi è una sequenza comune di operazioni da eseguire, al fine di effettuare un corretto set-up del sistema prima del cablaggio finale.

STEP	Descrizione	Note
1	Tensione di alimentazione	Il controller CDD6 è alimentato direttamente a 230Vac dalla rete. Il trasformatore 220/24V non è più necessario e può essere rimosso. Spegnerne l'interruttore dell'alimentazione principale, quindi applicare il cavo di alimentazione, fornito con il controller CDD6.
2	I/Os	Rimuovere le precedenti connessioni del controller da sostituire e seguire le istruzioni successive per collegare tutti gli I/O al CDD6.

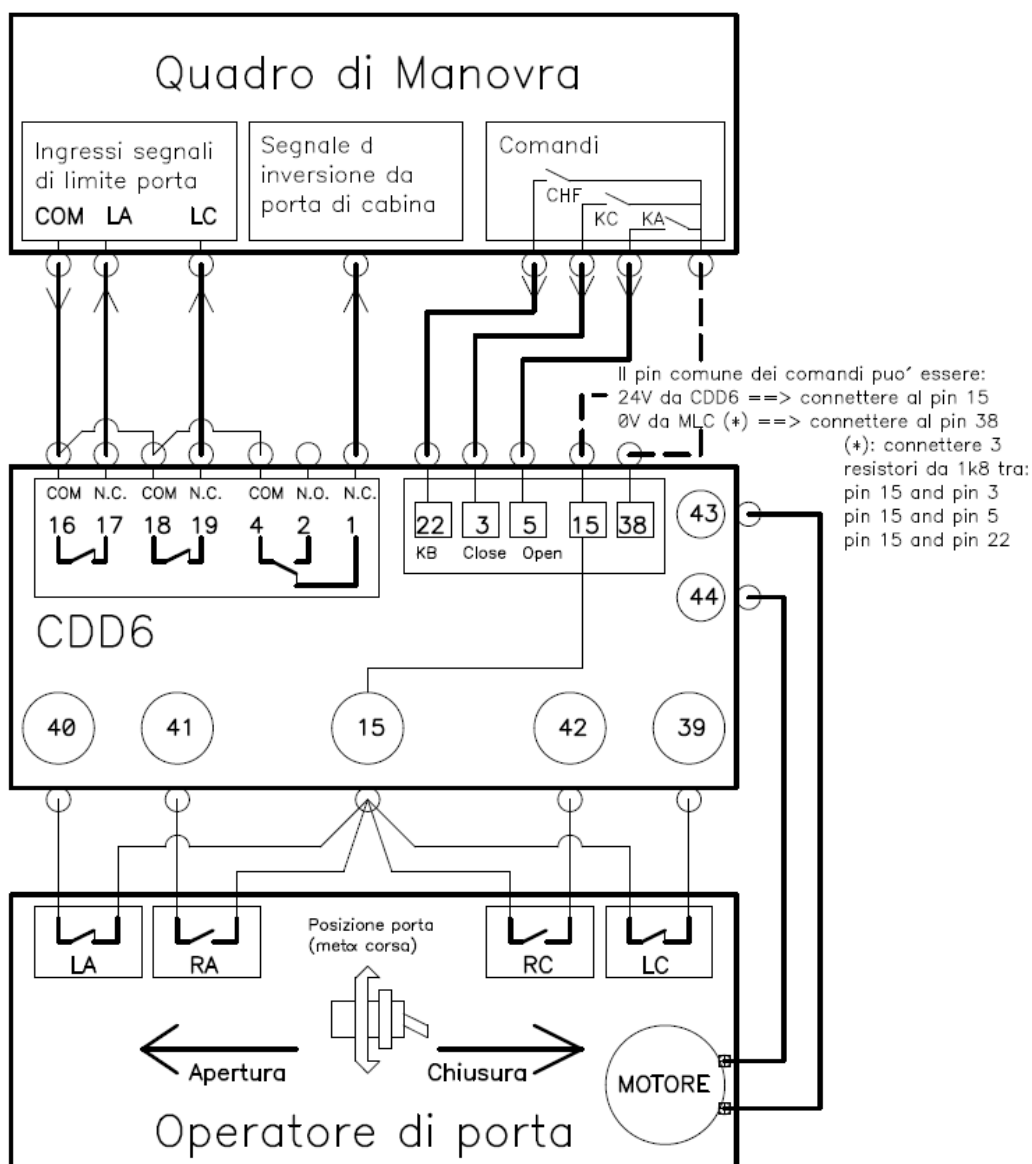
L'operatore di porta con interruttori magnetici consiste in 4 (oppure 3 nel caso in cui lo switch di limite porta aperta non sia montato) interruttori magnetici che indicano la posizione della porta, in base allo stato dell'interruttore. La tabella successiva riporta lo stato degli switch magnetici in diverse posizioni della porta. Gli interruttori finali (LA e LC) sono aperti quando la relativa posizione finale è raggiunta. Gli interruttori di decelerazione RA e RC, sono invece chiusi quando la relativa decelerazione è attiva. La seguente immagine riporta la struttura schematica dell'operatore con gli switch magnetici.



Verificare con un multimetro lo stato degli switch magnetici nelle posizioni indicate:

Switch Magnetici	Porta APERTA	Porta in POSIZIONE CENTRALE	Porta CHIUSA
LC (39-15) (misurare tra 39 e 38)	Chiuso (24Vdc)	Chiuso (24Vdc)	Aperto (0Vdc)
RC (42-15) (misurare tra 42 e 38)	Aperto (0Vdc)	Aperto (0Vdc)	Chiuso (24Vdc)
RA (41-15) (misurare tra 41 e 38)	Chiuso (24Vdc)	Aperto (0Vdc)	Aperto (0Vdc)
LA (40-15) (misurare tra 40 e 38)	Aperto (0Vdc)	Chiuso (24Vdc)	Chiuso (24Vdc)

L'immagine seguente riporta la tipica struttura del Sistema porta di cabina, e delle connessioni con il Quadro di manovra.

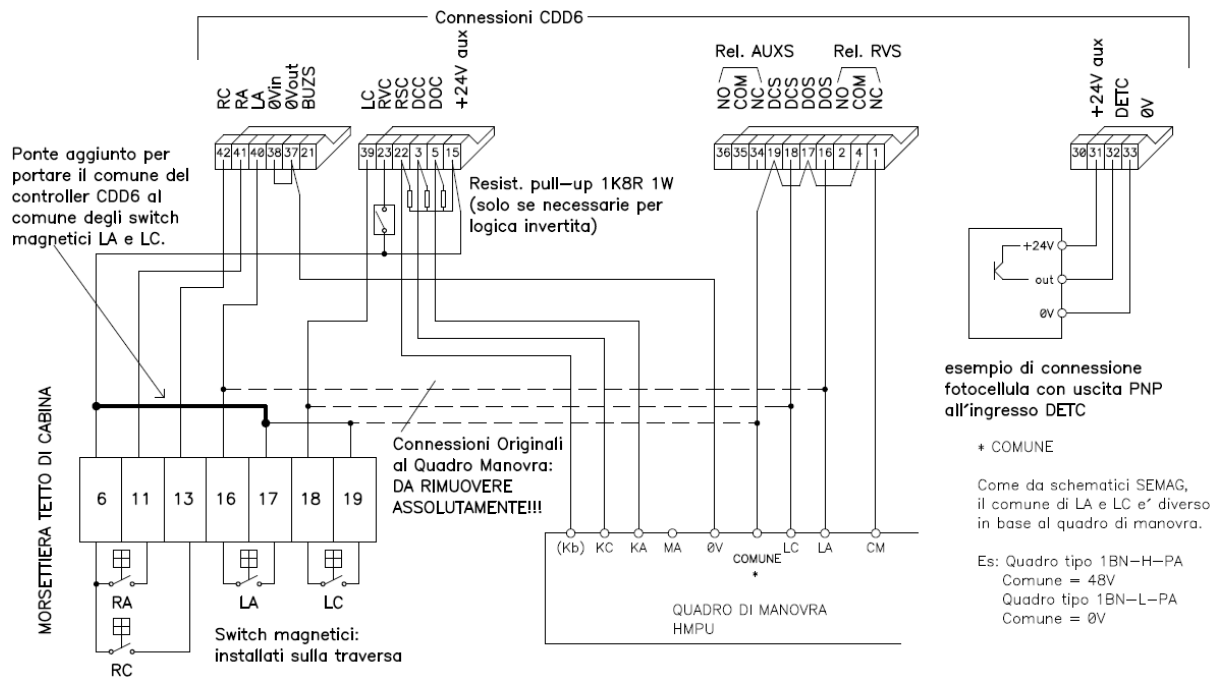


Nel caso in cui gli interruttori magnetici di limite (LA e LC) siano collegati direttamente al quadro di manovra, è molto importante che questa connessioni siano rimosse e applicate al CDD6, come riportato nella tabella precedente, e nel prossimo paragrafo. Le relative USCITE del controller CDD6 dovranno essere poi collegate nelle stesse posizioni della morsetteria verso Q.M. Nelle prossime pagine, sono riportate le istruzioni specifiche per la sostituzione di differenti controller di porta, sostituibili dal CDD6.

Istruzioni di cablaggio

Al fine di adattare il cablaggio del controller da sostituire, poche semplici operazioni necessitano di essere eseguite, in modo da realizzare la sostituzione senza rischi di comportamenti anomali.

La seguente figura riporta un semplice schema di connessione per l'interfaccia tra CDD6, switch magnetici e quadro di manovra. La descrizione è relativa ad una situazione tipica di connessioni dei terminali del tetto di cabina. La tabella successiva mostra le sequenze di operazioni da eseguire.



STEP	Descrizione	Note
Segnali di uscita dalla porta verso il Q.M.		
1	Tensione comune per tutti gli ingressi del CDD6 (interruttori magnetici e comandi da Q.M.)	In alcuni casi le linee comuni degli switch magnetici e dei comandi dal Quadro di Manovra sono differenti. In questo caso è necessario utilizzare la linea 24Vdc ausiliaria del CDD6 (pin15) per alimentare TUTTI gli ingressi (chiudendo il ponticello 37-38), oppure utilizzare la linea comune del Q.M. (aprire ponticello 37-38). Non è possibile unire le due linee comuni, senza il rischio di provocare danni al controller o al Q.M. Gli ingressi del CDD6 funzionano con tensioni comuni esterne da 8V fino a 32V.
2	Rimuovere le connessioni originali di LA, LC and common line to the MLC	Se le connessioni originali degli switch magnetici LA e LC vanno direttamente alla morsettiera del Q.M., devono essere rimosse e collegate al CDD6, quindi procedere con il passo 2. Il controller CDD6 necessita degli ingressi di limite per ottimizzare la gestione delle fasi di parcheggio, e ripete lo stato di questi contatti verso il Quadro di Manovra, sulle sue uscite LA e LC.
3	Collegare le uscite LA e LC del CDD6 alla morsettiera del Q.M. nelle stesse posizioni del punto 1	Collegare la linea comune del Q.M. ai morsetti 17 e 19 del connettore uscite del CDD6. Collegare quindi i morsetti 16 LA al morsetto 16 del Q.M., e il morsetto 18 LC al morsetto 18 del Q.M.
4	Spostare, se presenti, le connessioni dell'uscita IM del Vecchio controller all'uscita IM del CDD6	Collegare la linea comune del Q.M. al morsetto 4 del connettore uscite del CDD6. Collegare l'uscita N.C. o N.O. del segnale IM ai morsetti 1 o 2 rispettivamente.
Segnali di ingresso dagli interruttori magnetici al CDD6		
5	Utilizzare la linea comune 24Vdc del CDD6 come comune per i segnali LA, LC, RA, RC dagli switch magnetici	Collegare il morsetto 15 del CDD6 alla linea comune degli switch magnetici.
6	Collegare i contatti RA, RC, LA, LC dagli switch magnetici nel corrispondente ingresso del CDD6	Collegare ogni segnale al rispettivo ingresso del CDD6: RA nel 41; RC nel 42; LA nel 40; LC nel 39
Comandi dal Q.M. al CDD6		
7	Collegare i comandi del Q.M. KA, KC, KB agli specifici ingressi del CDD6 DOC, DCC, RSC	Spostare i fili dei comandi dal Vecchio controller al CDD6
8	Nel caso la logica dei comandi sia invertita applicare una resistenza di pull-up per ogni ingresso	Il CDD6 può essere configurato in caso di logica inversa con un parametro, ma è necessario applicare una resistenza di pull-up (1k8R 1W) per ogni segnale collegato

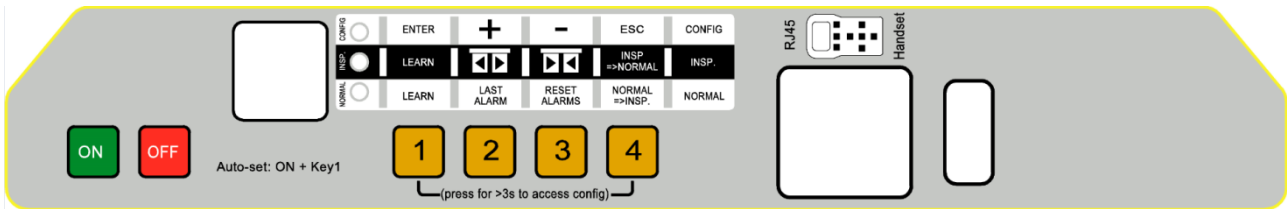
Upgrade da ASC 10/20, ADC10/11, SEM10/11, LMDC2010/2011, F28-B, F29 -B, F28C, F29C o Digidoor







La seguente tabella riporta le connessioni da questi controller al CDD6



ASC 10/20 ADC 10/11 LMDC2010 LMDC2011 F28-B F29-B F28-C F29-C	Digidoor	Funzione	Morsetto CDD6
Connettori dei controller			
1	1	Relè di inversione, contatto NC	1
2	2	Relè di inversione, contatto NO	2
3	3	Comando di chiusura	3
4	4	Relè di inversione, contatto comune	4
5	5	Comando di apertura	5
6	6	Comune per switch magnetici	15
7	7	Alimentazione 24Vac da trafo	Non connesso
8	8	Alimentazione 24Vac da trafo	Non connesso
9	9	Connessione Motore	43
10	10	Connessione Motore	44
11	11	Ingresso switch decelerazione apertura	41
12	12	-	Non connesso
13	13	Ingresso switch decelerazione chiusura	42
14	14	-	Non connesso
15	15	Linea comune 24Vdc controller	15
Connessioni verso Quadro di Manovra (Q.M.)			
16	NON PRESENTE	Relè LA di limite apertura verso Q.M.	16
17	NON PRESENTE	Relè LA di limite apertura verso Q.M.	17
18	18	Relè LC di limite chiusura verso Q.M.	18
19	19	Relè LC di limite chiusura verso Q.M.	19
Switch magnetici			
16	NON PRESENTE	LA, Limite di porta aperta	40 (NON CONNESSO per Digidoor)
17	NON PRESENTE	Comune per limite di porta aperta	15 (NON CONNESSO per Digidoor)
18	18	LC, Limite di porta chiusa	39
19	19	Comune per limite di porta chiusa	15
11	11	RA, decelerazione apertura	41
15	15	Comune per decelerazione apertura	15
13	13	RC, decelerazione chiusura	42
15	15	Comune per decelerazione chiusura	15

Apprendimento e Test di funzionamento

Una volta completata l'installazione descritta al paragrafo precedente, si procede all'accensione e alla configurazione del sistema. In caso di problemi durante l'esecuzione delle varie fasi, fare riferimento al manuale utente. Fare riferimento al paragrafo precedente per l'utilizzo del pannello frontale.



STEP	Operazione	Descrizione	Note
1	Test alimentazione	<p>Collegare l'alimentazione principale.</p> <p>Premere il tasto  e verificare che il display del pannello frontale mostri quanto indicato a destra.</p> <p>Premere il tasto </p>	<p>88</p> <p>seguito da</p> <p>--</p>
2	Esecuzione AUTOSET	<p>Posizionare la porta in prossimità della posizione di pannelli chiusi (gap<10cm), poi premere e mantenere premuto il tasto  sul pannello frontale del CDD6.</p> <p>Premere il tasto  e verificare che "SL" sia visualizzato sul display, poi rilasciare il tasto </p> <p>La porta inizia la procedura di auto-set riconoscendo:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Il corretto senso di rotazione del motore - La sequenza di attivazione degli switch magnetici durante il movimento di apertura - Calcolo automatico di accelerazioni e decelerazioni, in base alla posizione attuale degli switch magnetici installati. <p>In caso di errori o allarmi, procedure con i controlli e le verifiche suggerite nel presente manuale utente</p> <p>Er1: la posizione iniziale della porta è errata, verificare che la porta parta da pannelli chiusi, oppure guarda Er14</p> <p>Er3: presenza ostacoli</p> <p>Er10: interruzioni fotocellule</p> <p>Er14: la sequenza degli switch magnetici è errata, verificare la corretta connessione degli switch magnetici LC RC RA LA</p> <p>La procedura di self-learning è completata.</p>	 <p>I led NORMAL, INSP. and CONFIG LEDS sono tutti accesi</p> <p>Display: SL fisso</p> <p>Display In caso di errore:</p> <p>Er alternato al codice di errore</p> <p>In caso di allarme:</p> <p>AL alternato al codice di allarme</p> <p>Display: oP fisso</p>

<p style="text-align: center; font-size: 2em; font-weight: bold;">3</p>	<p style="text-align: center;">Configurazione operatore di porta (check & set)</p>	<p>Verificare e se necessario configurare correttamente i parametri relativi all'operatore di porta:</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td style="width: 10%; text-align: center;">P90</td> <td style="width: 15%; text-align: center;">CHECK or SET</td> <td>Motorizzazione installato: 00 = auto-riconosciuto 05 = sistema F28x/LMDC2010 06 = sistema F29x/LMDC2011 07 = sistema DIGIDOOR 1Nm 08 = sistema DIGIDOOR 2Nm</td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;">P91</td> <td style="text-align: center;">CHECK</td> <td>Motore riconosciuto: 00 = self-learning non eseguito XX = indice motore riconosciuto (si veda P90)</td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;">P99</td> <td style="text-align: center;">SET</td> <td>Logica comandi Q.M. 0 = attivi alti e RSC chiusura forzata 1 = attivi bassi e RSC velocità ridotta 2 = attivi alti e RSC velocità ridotta 3 = attivi bassi e RSC chiusura forzata 4 = CAN BUS</td> </tr> </table>	P90	CHECK or SET	Motorizzazione installato: 00 = auto-riconosciuto 05 = sistema F28x/LMDC2010 06 = sistema F29x/LMDC2011 07 = sistema DIGIDOOR 1Nm 08 = sistema DIGIDOOR 2Nm	P91	CHECK	Motore riconosciuto: 00 = self-learning non eseguito XX = indice motore riconosciuto (si veda P90)	P99	SET	Logica comandi Q.M. 0 = attivi alti e RSC chiusura forzata 1 = attivi bassi e RSC velocità ridotta 2 = attivi alti e RSC velocità ridotta 3 = attivi bassi e RSC chiusura forzata 4 = CAN BUS	<p>Fare riferimento al paragrafo specifico per l'accesso alla modalità di configurazione.</p>									
P90	CHECK or SET	Motorizzazione installato: 00 = auto-riconosciuto 05 = sistema F28x/LMDC2010 06 = sistema F29x/LMDC2011 07 = sistema DIGIDOOR 1Nm 08 = sistema DIGIDOOR 2Nm																			
P91	CHECK	Motore riconosciuto: 00 = self-learning non eseguito XX = indice motore riconosciuto (si veda P90)																			
P99	SET	Logica comandi Q.M. 0 = attivi alti e RSC chiusura forzata 1 = attivi bassi e RSC velocità ridotta 2 = attivi alti e RSC velocità ridotta 3 = attivi bassi e RSC chiusura forzata 4 = CAN BUS																			
<p style="text-align: center; font-size: 2em; font-weight: bold;">4</p>	<p style="text-align: center;">Attivazione modalità ISPEZIONE</p>	<p>Portare il CDD6 in modalità ISPEZIONE: premere il tasto 4 e verificare che il led INSP. LED sia acceso.</p>	 <p>LED INSP. ON</p>																		
<p style="text-align: center; font-size: 2em; font-weight: bold;">5</p>	<p style="text-align: center;">Verifica movimenti in modalità Ispezione</p>	<p>Premere e mantenere premuto il tasto 3 per eseguire la chiusura della porta a velocità normale, fino a che la porta sia completamente chiusa.</p> <p>Premere e mantenere premuto il tasto 2 per eseguire l'apertura della porta a velocità normale, fino a che la porta sia completamente aperta.</p> <p>Nel caso sia necessario regolare profili di velocità, fare riferimento al manuale utente, oppure agire sui parametri:</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th style="width: 25%;">Apertura</th> <th style="width: 25%;">Chiusura</th> <th style="width: 50%;">Descrizione</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>P-A5</td> <td>P-C5</td> <td>Bassa velocità iniziale</td> </tr> <tr> <td>P-A6</td> <td>P-C6</td> <td>Alta velocità</td> </tr> <tr> <td>P-A7</td> <td>P-C7</td> <td>Bassa velocità finale</td> </tr> <tr> <td>P-AA</td> <td>P-CA</td> <td>Limite di decelerazione</td> </tr> <tr> <td>P-AB</td> <td>P-CB</td> <td>Limite di accelerazione</td> </tr> </tbody> </table>	Apertura	Chiusura	Descrizione	P-A5	P-C5	Bassa velocità iniziale	P-A6	P-C6	Alta velocità	P-A7	P-C7	Bassa velocità finale	P-AA	P-CA	Limite di decelerazione	P-AB	P-CB	Limite di accelerazione	<p>Display:</p> <p><i>CL</i> lampeggia</p> <p><i>CL</i> fisso</p> <p><i>OP</i> lampeggia</p> <p><i>OP</i> fisso</p>
Apertura	Chiusura	Descrizione																			
P-A5	P-C5	Bassa velocità iniziale																			
P-A6	P-C6	Alta velocità																			
P-A7	P-C7	Bassa velocità finale																			
P-AA	P-CA	Limite di decelerazione																			
P-AB	P-CB	Limite di accelerazione																			
<p style="text-align: center; font-size: 2em; font-weight: bold;">6</p>	<p style="text-align: center;">Verifica dei movimenti e delle inversioni in modalità NORMALE</p>	<p>Eseguire le verifiche dei movimenti con controller in modalità automatica (tasto 4 se modalità INSP attiva), con porta comandata dal quadro di manovra:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Movimenti di apertura e chiusura - Inversione per ostacolo - Inversione da barriere ottiche 	 <p>LED NORMAL ON</p>																		

Risoluzione problemi di installazione

La sequenza di installazione descrive tutti i passi che devono essere seguiti per una corretta e completa messa a punto del sistema. Nel caso in cui si verificassero delle anomalie durante la fase di installazione, fare riferimento al manuale utente alla sezione "Problemi e soluzioni (FAQ)". Per tutte le segnalazioni di allarme fare riferimento al manuale utente alla sezione "Allarmi".