CDD6

Computec Door Drive 6

Controller per porte di ascensore

QUICK REFERENCE

<u>Nota:</u> il manuale utente completo può essere scaricato dal sito <u>www.computecelectronics.com</u>



IT

Normativa di riferimento

Tutti i riferimenti a Standard e normative sono riportate nel manuale utente.

Dati tecnici del Door Drive

Tensione di alimentazione	ne [100 ; 240]Vac 1-ph 50-60Hz, (115V – 20%, 230V + 30%)			
Potenza disponibile di picco	300	VA		
Potenza nominale	200	VA		
Temperatura di esercizio	[-10; +60]			
Umidità	[20;80] non condensante	%		
Protezioni elettriche	[5x20, 4A] fusibile rapido sulla linea di alimentazione principale			
	[5x20, 8A] fusibile sulla linea di alimentazione batteria			
Protezioni ambientali	Contenitore IP-54			

Dati motori Compatibili

(Codice) Tipo Motore / Trasmissione / Encoder	Potenza nominale	Tensione Nominale	Corrente nominale				
Motori DC							
(12) GR 63x25 + SG80K (15:1) + Enc100	50VA	24V	2.7A				
(13) GR 63x55 + SG120 (15:1) +Enc100	100VA	24V	4.9A				
(20) M63x50 + SN40 (15:1) + IGO100/2	100VA	24V	4.9A				
(21) M63x25 + SN31 (15:1) + IGO100/2	100VA	24V	2.7A				
(23) M48x60 + SN 22,6 (7:1) + IGO100/2	50VA	24V	2.6A				
(01) Moog 1Nm (4:1 cinghia) + Enc500	100VA	24V	3.6A				
(02) Moog 2Nm (4:1 cinghia) + Enc500	200VA	24V	6.0A				
(02) Siboni ™ 2Nm 65/75PL130	200VA	60V	7.1A				
(03) Siboni 65PC132 (4:1 belt) + Enc500	150VA	65V	2.7A				
(04) Siboni ™ 65PC132 QKS 11	150VA	65V	2.7A				
(24) Sidoor™ M2 (Siemens™)	43VA	24V	1.8A				
(25) Sidoor™ M3 o M4 (Siemens™)	120VA	30V	4.0A				
(17) AT25 [™] M63x25 24V (Siemens [™])	70VA	24V	2.8A				
(18) AT25 [™] M63x55 30V (Siemens [™])	120VA	30V	4.0A				
(30) S78L [™] (Prisma [™] FOX)	100VA	24V	5.6A				
(31) M63x60/I + P63Z + IGO100/2 (Sele™)	150VA	40V	3.0A				
Motori Brushless							
(14) BG 62x60 + SG120 (15:1) + Enc100	130VA	40V	3.9A				
(16) BG 62x30 + SG80K (15:1) + Enc100	70VA	40V	2.2A				
(28) 1A (Prisma [™] Jaguar)	160VA	40V	4.0A				
(29) 2A (Prisma [™] Jaguar)	320VA	40V	8.0A				
Motori DC per applicazioni con switch Magnetici							
(05) DC 1Nm comp. F28/LMDC2010	100VA	24V	3.6A				
(06) DC 2Nm comp. F29/LMDC2011	200VA	24V	6.0A				
(07) DC 1Nm comp. Digidoor 1Nm	100VA	24V	3.6A				
(08) DC 2Nm comp. Digidoor 2Nm	200VA	24V	6.0A				
(19) Siboni [™] 65PC132 Poly V	150VA	65V	2.7A				
(22) Siboni [™] 65PC132 Poly V Digidoor [™] 1Nm	150VA	65V	2.7A				

IT CDD6: Ouick Reference- rev.03 Pagina			
	IT	CDD6: Quick Reference- rev.03	Pagina 2/8

L'installazione dell'automazione deve essere eseguita esclusivamente da personale tecnico competente e in possesso dei requisiti professionali previsti dalla legislazione vigente nel paese di installazione. Prima di procedere all'installazione dell'automazione è necessario utilizzare i tool necessari per eseguire le operazioni di installazione. Assicurarsi di lavorare in condizioni di sicurezza, portando il sistema completo in modalità ispezione prima di iniziare ogni operazione.

Il controller CDD6 lavora all'interno di un Sistema completo composto da:

- Operatore meccanico di porta: pannelli, carrelli, cinghia, motore.
- Controller di porta (il CDD6)
- Interfaccia parallela o CAN bus verso il quadro di manovra dell'ascensore

Di seguito è riportato lo schema di connessione del dispositivo:



Il controller di porta presenta le seguenti connessioni:

N°	ID	Descrizione			
1	ON	Pulsante di accensione			
2	OFF	Pulsante di spegnimento			
3	Display	Display 7-segmenti (due cifre) per visualizzazione stato/programmazione			
4	"1" "2" "3" "4"	Tasti funzionali per visualizzazione/movimentazione/programmazione			
5	X8	Connessione dispositivo esterno di aggiornamento/configurazione			
6	X4	Connettore motore/batteria			
7	X5	RJ45 encoder motore			
8	X9	Connessione diretta barriere ottiche completo di alimentazione			
9	X3.1	Connessione comandi del quadro di manovra			
10	X3.2	Connessione ingressi contatti presenti sul tetto di cabina			
11	X2	Connessione uscite verso il quadro di manovra			
12	X1	Connessione alimentazione principale			
13	X10	Connessione CAN bus			

Fare riferimento per i dettagli all'adesivo auto-esplicativo (riportato sotto) applicato sul coperchio del CDD6.

IT	CDD6: Quick Reference- rev.03	Pagina 3/8

IT

IT

IT

Verifica delle parti elettriche

Verificare la presenza della corretta tensione di alimentazione, come riportato nelle specifiche tecniche. Una volta completata l'installazione meccanica del CDD6, procedure come riportato di seguito.

Step	Operazione	Descrizione				
0	Verifiche preliminari	Preme	Premere il tasto OFF sul pannello frontale del controller.			
U		Accert	arsi che n	on sia	a presente tensione di	alimentazione.
	Connessione Motore	1.Coni	nettere i fi	li del	motore ai rispettivi mo	orsetti del connettore
	×4	PIN	Descriz	ione		Colore del filo
		43	Positiv	o (fa	se A per brushless)	Marrone (1 brushless)
		44	Negativ	vo (fa	se B per brushless)	Bianco (2 brushless)
	Gnd [28] (두루)	45	Heguti	(fa	se C per brushless)	(3 brushless)
		Mante	enere in og	ni ca	so l'ordine di connessi	one precedente, nel caso
1		non si	ano presei	nti ar	elli di numerazione, o	opure nel caso in cui la
_		colora	zione dei f	fili no	n corrisponda.	
	\bigcirc					
		2. Coll	egare, se j	orese	nte, il cavo del trasdut	tore encoder con RJ45 al
		conne	ttore X5.			
		2.0-11				
		3. COII	egare, se j (a. (+) a pa	orese	nte, il modulo batteria	esterno al morsetti
	Connecsione interfaccia OM	Nel ca	so di sosti	tuzio	ne di controller differe	nte con differenti
	Connessione interfaccia Qivi	conne	ssioni, pro	cedu	re come riportato di se	eguito, altrimenti
		proced	dere alla ri	conn	essione dei connettori	
		•				
		Verificare la tensione comune e I contatti utilizzati				
		Common Connections				
		24V_DD interna Verificare la presenza del ponticello 37				del ponticello 37-38
	AUXC42	(CDD6) come riferimento di GND				GND
	DTBC 41	24V_EC esterna Rimuovere il ponticello 37			lo 37-38, solo nel	
	EOC 40 X3.2	(MLC) caso in cui non vi siano contatti locali				
	38	Doruli	oriori info	r 100 0 -	Installati sull'operato	re del controllor
		rei un	Per ulterion mormazioni menisi ai manuale dei controller			
		Conne	ssione dei	com	andi dal QM e dei cont	atti locali:
		Annlic	azioni cor	onc	oder	
2	X3.1	PIN	Nome	Des	crizione pin di X3.1	
~	<u> </u>	15	24V	24V	comune, disponibile p	er i comandi da MLC
	COMMON +24V	5	DOC	Con	nando di apertura	
		3	DCC	Con	nando di chiusura	
		22	RSC	Con	nando di velocità ridott	a
		23	RVC	Con	nando di inversion da b	oarriera ottica
		39	FFC	Ingr	esso di attivazione fire	-fighting
		PIN	Nome	Des	crizione pin di X3.2	
		42	AUXC	Ingr	esso ausiliario progran	nmabile
		41	DTBC	Ingr	esso per gestione seco	ndo TB
		40	EOC	Ingr	esso per piano di evac	uazione
		38	0V_IN	Ingr	esso GND per ingressi	fotoaccoppiati
		37	0V_DD	GN) ausiliario per gli ingre	essi del door drive
		21	BUZS	Con	tatto per segnale acus	tico
			ck Reference		03	Desine 4/0
	11 0			- rev	05	Pagina 4/8

IT

		A					
		Applic	azioni	con s	Swit	tch magnetici	
		15	2/11/		2/1	/ comune disponibile per i comandi da MI	C
		5			24V	mando di apertura	
		3			Cor	mando di chiusura	
		22	RSC		Cor	mando di velocità ridotta	
		22	RVC		Cor	mando di inversion da barriera ottica	
		39	IC (FI	FC)	Ing	resso switch limite porta chiusa	
		PIN	Nam	ne l	Des	scrizione pin di X3.2	
		42	RC	-1	Ing	resso switch decelerazione chiusura	
		41	RA (DTBC		Ing	resso switch decelerazione apertura	
		40	LA (E	-, OC)	Ing	resso switch limite porta aperta	
		38	0V I	Ň	Ing	resso GND per ingressi fotoaccoppiati	
		37	0V C	DD	GN	D ausiliario per gli ingressi del door drive	
		21	BUZS	5	Cor	ntatto per segnale acustico	
		PIN		Nom	е	Descrizione pin di X2	
		1, 4,	2	Rev.		Contatto di inversione	
		16, 1	7	Open	۱	Contatto di porta aperta	
		18.1	9	Close	2	Contatto di porta chiusa	
2		34 35	5 36	AUX	-	Contatto ausiliario (di default Allarme)	
3		Nota	,				
	RVS 4	Di default, I contatti di porta aperta e chiusa sono N.C. (apror quando la posizione specifica è raggiunta). La logica può esse invertita tramite i parametri P-76 (logica contatto di por					orono ssere
	С <u>+</u> []- <u>+</u> ч.с. Х2	chiusa spent	a), P-7 o, i co	77 (lo ontatt	ogic ti sc	a contatto di porta aperta). Con contr ono fisicamente sempre chiusi.	roller
	×10	PIN	Desc	crizior	ne p	pin di X10	
л	Shield S	т	Tern	ninazi	ione	e (ponticellare tra T e L)	
4			CAN	RIICI			
			CAN	1001		,	
	Termination T	п с	CAN	0031			
		<u> </u>		::::::::::::::::::::::::::::::::::::::			
	Gnd [33] Detector / photocell	Conne	ssione	e diret	tta d	della barriera ottica	
		PIN		X9 P	Pin D	Description	
		30		Non	cor	nnesso – morsetto di appoggio per fili	
_	+24V 31			non	util	izzati	
5		31		+24\	VDC	c,100mA max	
	Rx Tx	32		Ingre	esso	o stato barriera: collegate al filo di stato	
	ХУ			della	a ba	nrriera PNP NO o NC (per la logica	
				funz	ion	ale verificare parametro P-31)	
		33		0V		· ·	

IT

IT

Pagina 5/8

6	Connessione Alimentazione	Tensione di alimentazione nominale: [100 – 240]Vac [50-60]Hz, monofase Range: [115-20%, 230+30%] Vac
7	Verifiche finali	Verificare che tutti i segnali siano stati collegati e chiudere il coperchio in alluminio . Per ulteriori informazioni fare riferimento al manuale utente

Interfaccia utente HMI

	ON OFF	Auto-set: ON + Key1	ESC CONFIG NSP RESET NORMAL NORMAL NORMAL Lo access config)	Handset
M	ODALITA'	NORMALE	ISPEZIONE	CONFIGURAZIONE
De	scrizione	Modalità normale (automatica): Il controller obbedisce ai comandi del Q.M.	Modalità ispezione (manuale): Il controller esegue I comandi dai tasti del pannello	Modalità Configurazione: Programmazione parametri
S	NORMAL	ON	OFF	OFF
ĒD	INSP	OFF	ON	OFF
	CONFIG	OFF	OFF	ON
	1	Pressione contemporanea con tasto 4 per t>3s: Ingress in Configurazione		Enter Visualizzazione valore parametro Oppure Salvataggio valore parametro e ritorno alla lista parametri
	2	Finché mantenuto premuto (t>3s): Visualizza codice ultimo allarme ("no AL" se non presenti)	Apertura porta Premuto insieme al tasto 2 per t>5s: attivazione e disattivazione modalità no torque	+ Incremento indice parametro, Oppure Incremento valore parametro
TAS	3	Se premuto pe t>3s: reset ultimi allarmi ("dL AL").	Chiusura porta Premuto insieme al tasto 2 per t>5s : attivazione e disattivazione modalità no torque	- Decremento indice parametro, Oppure Decremento valore parametro
	4	Ingresso in modalità Ispezione (se premuto da solo per t<1s) Ingresso in Configurazione (se premuti 1+4 for t>3s)	Ritorno alla modalità Normale	Esc Uscita dalla selezione del parametro Oppure Uscita dalla modalità programmazione e ritorno in modalità Normale
C	DISPLAY	Door drive status showed: "", "OP", "CL", "IM", "AL",	Visualizza lo stato del controller: "" , "OP", "CL", "IM", "AL",	In scorrimento lista parametri visualizza "P" alternato all'indice del parametro. In modifica visualizza il valore del parametro
NOTE Son		Questa è la modalità di default all'accensione del controller. TUTTI gli ingressi sono attivi	Ispezione: tutti gli ingress da MLC NON sono attivi.	Selezione del parametro: visualizzato "P" alternato all'indice del parametro
	IT	C	DD6: Quick Reference- rev.03	Pagina 6/8

CDD6

IT

IT

Apprendimento e Test di funzionamento

Una volta completata l'installazione descritta al paragrafo precedente, si procede all'accensione e alla configurazione del sistema. In caso di problemi durante l'esecuzione delle varie fasi, fare riferimento al manuale utente. Fare riferimento al paragrafo precedente per l'utilizzo del pannello frontale.



STEP	Operazione	Descrizione	Note
1	Test alimentazione	Collegare l'alimentazione principale. Premere il tasto e verificare che il display del pannello frontale mostri quanto indicato a destra. Premere il tasto OFF.	BB seguito da
		Posizionare la porta in prossimità della posizione di pannelli chiusi (gap<10cm), poi premere e mantenere premuto il tasto 1 sul pannello frontale del CDD6. Premere il tasto 0, e verificare che "SL" sia visualizzato sul display, poi rilasciare il tasto 1. Per i piani con il contatto DTBC attivo (non disponibile per applicazioni con switch magnetici): AUTOSET per il piano con secondo TB inizierà automaticamente.	I led NORMAL, INSP. and CONFIG LEDS sono tutti accesi SL fisso Auto-set per piani con DTBC: S2 fisso
2	Esecuzione AUTOSET	 La porta inizia la procedura di auto-set riconoscendo: Il corretto senso di rotazione del motore Lo spazio di percorrenza dello scivolo Lo spazio della porta Il profilo di coppia in chiusura, per ottimizzare il riconoscimento del limite di forza in chiusura In caso di errori o allarmi, procedure con I controlli e le verifiche suggerite manuale del controller Per ottimizzare la procedura di self-learning, è consigliato, ma non necessario, l'accoppiamento delle porte di cabina e piano, eseguendo le operazioni dal tetto di cabina in modalità ispezione 	In caso di errore: Er alternato al codice di errore In caso di allarme: RL alternato al codice di allarme
		La procedura di self-learning è completata.	□ ^P fisso
	T	CDD6: Quick Reference- rev.03	Pagina 7/8

					1
		Verific	are e se n	Fare riferimento al	
		param	etri relati	paragrafo	
		paragr	ato 5.1 de	el manuale:	precedente per
		P05	SEI	Gancio di cabina:	l'accesso alla
				1 - presente	modalita di
		P22	CHECK	Senso di rotazione in chiusura:	configurazione.
		122	CHECK	0 = orario	
				1 = anti-orario	
		P28	CHECK	Tipo di scivolo:	
	Configurazione			02 = S20	
	oporatoro di			09 = S90	
3	operatore ur			12 = S120	
•	porta	P90	CHECK	Motore installato:	
	(check & set)		0	00 = auto-riconosciuto	
			SET	XX = selezione manuale	
		P91	CHECK	Motore riconosciuto:	
				00 = self-learning non eseguito	
		-	6FT	XX = indice motore riconosciuto	
		P99	SEI	Logica comandi Q.IVI.	
				1 = attivi hassi e RSC velocità ridotta	
				2 = attivi alti e RSC velocità ridotta	
				3 = attivi bassi e RSC chiusura forzata	
				4 = CAN BUS	
		Portar	e il CDD6	in modalità ISPEZIONE: premere il tasto	NEIG
	Attivazione				
4	modalità ISPEZIONE	e e	verificare		
·				O	
					LED INSP. ON
		Preme	re e mant	enere premuto il tasto 🛄 per	L lampeggia
		esegu	ire la chi	usura della porta a velocità normale,	
	Varifica	fino a che la porta sia completamente chiusa.			L fisso
	vernica				
5	movimenti in			2	
5	modalità	Preme	re e mant	enere premuto il tasto 💭 per	0 lampeggia
	Ispezione	esegui	re l'apert	ura della porta a velocità normale, fino a	_
	•	che la	porta sia	completamente aperta.	n fisso
		riterim	iento al pa	aragrato 5.2.1	
	Verifica dei	Esegui	re ie verif		
	movimenti e	modal	ità autom	atica (tasto 4) se modalità INSP	O §
6		modalità automatica (tasto — se modalità INSP			
	dollo invorcioni				
U	delle inversioni	attiva) -	, con port Movim	enti di apertura e chiusura	EMAL
0	delle inversioni in modalità	- -	Movim	enti di apertura e chiusura	
0	delle inversioni in modalità NORMALE	- - -	Movim Inversio	enti di apertura e chiusura one per ostacolo one da barriere ottiche	LED NORMAL ON

Risoluzione problemi di installazione

La sequenza di installazione descrive tutti i passi che devono essere seguiti per una corretta e completa messa a punto del sistema. Nel caso in cui si verificassero delle anomalie durante la fase di installazione, fare riferimento al manuale utente alla sezione "Problemi e soluzioni (FAQ)". Per tutte le segnalazioni di allarme fare riferimento al manuale utente alla sezione "Allarmi".