

Computec

CDD5

Computec Door Drive 5

Controller per porte di ascensore

QUICK REFERENCE

Nota: il manuale utente completo può essere scaricato dal sito internet
[teelectronics.com">www.computeelectronics.com](http://www.compu<span style=)

(Versione FW di riferimento: 03.0x.xxx)



IT	CE					PRJ1166_03_07_03_QR	Rev.02
----	----	---	---	---	---	---------------------	--------

Normative di riferimento

Si rimandano tutti i riferimenti normativi al manuale utente.

Dati Door Drive

Tensione di alimentazione	[100 ; 240]Vac monofase 50-60Hz, (115V – 20%, 230V + 30%)	Vac
Potenza disponibile di picco	300	VA
Potenza nominale	200	VA
Temperatura di esercizio	[-10; +60]	°C
Umidità	[20;80] non condensante	%
Protezioni elettriche	Fusibile [5x20, 4A] rapido su linea alimentazione principale Fusibile [5x20, 8A] su linea alimentazione batteria	-
Protezioni ambientali	Contenitore con protezione IP-54	-

Dati motori compatibili

(Codice) Tipo motore	Potenza nominale	Tensione nominale	Corrente nominale
(12) GR 63x25 + SG80K (15:1) + Enc100	50VA	24V	2.7A
(13) GR 63x55 + SG120 (15:1) + Enc100	100VA	24V	4.9A
(20) M63x50 + SN40 (15:1) + IGO100/2	100VA	24V	4.9A
(21) M63x25 + SN31 (15:1) + IGO100/2	100VA	24V	2.7A
(23) M48x60 + SN 22,6 (7:1) + IGO100/2	50VA	24V	1.5A
(01) Moog 1Nm (4:1 cinghia) + Enc500	100VA	24V	2.7A
(01) Siboni 65PC132 (4:1 cinghia) + Enc500	150VA	24V	2.7A
(02) Moog 2Nm (4:1 cinghia) + Enc500	200VA	24V	1.5A

Installazione

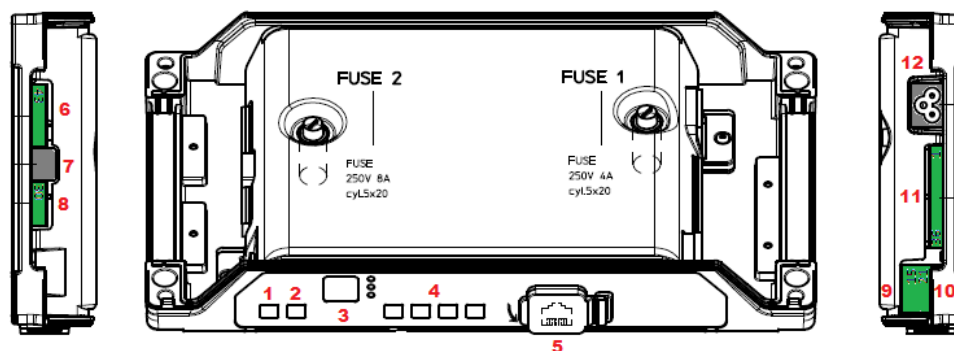
L'installazione dell'automazione deve essere eseguita esclusivamente da personale tecnico competente e in possesso dei requisiti professionali previsti dalla legislazione vigente nel paese di installazione.

Prima di procedere all'installazione, verificare i dispositivi di sicurezza necessari; verificare inoltre la strumentazione necessaria per eseguire tutte le operazioni. Assicurarsi di lavorare in piena sicurezza, portando il sistema completo in modalità di ispezione.

Il sistema CDD 5.0 si inserisce all'interno del sistema operatore di porte per ascensore, composto da:

- Operatore meccanico di porta: Traversa, Carrelli, Cinghia, Motore
- Azionamento (appunto CDD 5.0)
- Interfaccia a contatti verso il quadro generale di manovra

Di seguito è riportato lo schema di connessione del dispositivo:



Il controller è dotato di:

N°	ID	Descrizione
1	ON	Pulsante di accensione
2	OFF	Pulsante di spegnimento
3	Display	Display 7-segmenti (due cifre) per visualizzazione stato/programmazione
4	"1" "2" "3" "4"	Tasti funzionali per visualizzazione/movimentazione/programmazione
5	X8	Connessione dispositivo esterno di aggiornamento/configurazione
6	X4	Connettore motore/batteria
7	X5	RJ45 encoder motore
8	X9	Connessione diretta barriere ottiche completo di alimentazione
9	X3.1	Connessione comandi del quadro di manovra
10	X3.2	Connessione ingressi contatti presenti sul tetto di cabina
11	X2	Connessione uscite verso il quadro di manovra
12	X1	Connessione alimentazione principale

Fare riferimento alla serigrafia auto-esplicativa riportata sulla cover del controller per i dettagli.

Verifiche preliminari meccaniche

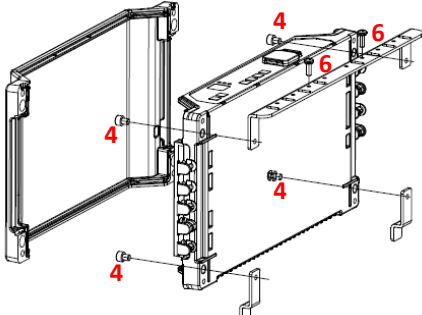
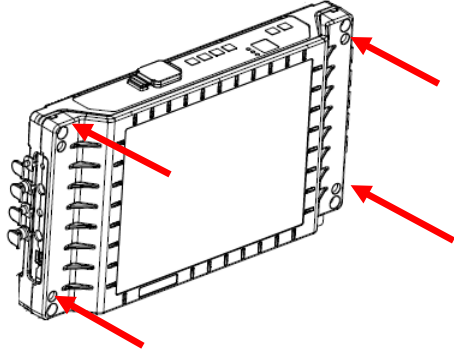
Prima di procedere all'installazione dell'automazione è necessario verificare il corretto stato di installazione dell'operatore: corretta installazione dei pannelli, corretta installazione dei carrelli, corretta installazione del sistema di trasmissione (attacchi cinghia, cinghia), corretta installazione del motoriduttore in accordo alla tabella riportata alla pagina precedente.

Verificare che il movimento dei pannelli sia libero, senza ostacoli lungo tutta la corsa.

Verificare il contenuto del box: Controller CDD5.0, Staffa di fissaggio da ancorare al controller, per il montaggio retrofit

Installazione meccanica

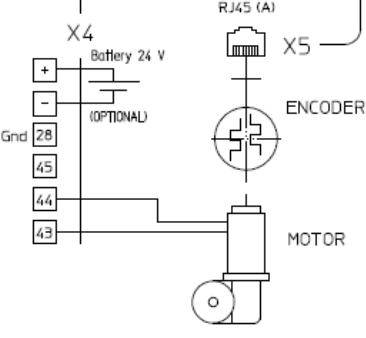
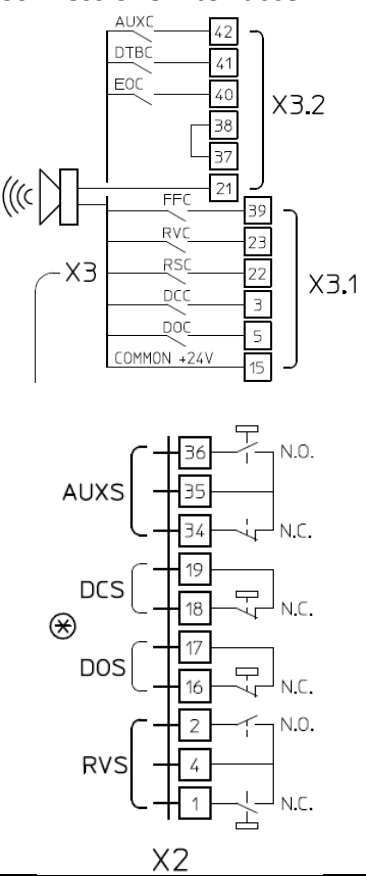
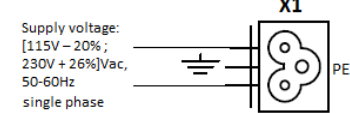
L'installazione meccanica del controller deve essere eseguita tenendo conto del tipo di controller installato precedentemente. Per questo motivo il controller CDD5.0 è fornito con una staffa di retrofit. La seguente tabella mostra le possibilità di fissaggio.

Fissaggio con staffa di retrofit	Fissaggio diretto
<ol style="list-style-type: none"> 1. Spegner l'alimentazione principale 2. Rimuovere tutte le connessioni del controller da sostituire 3. Rimuovere il controller da sostituire 4. Applicare la staffa di fissaggio al CDD5.0 5. Alloggiare il controller, facendo corrispondere i fori di fissaggio ai fori passanti presenti sulla staffa 6. Applicare le viti di fissaggio precedenti 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Spegner l'alimentazione principale 2. Rimuovere tutte le connessioni del controller da sostituire 3. Rimuovere il controller da sostituire 4. Rimuovere il coperchio del CDD5.0 5. Fissare il controller ai quattro punti di fissaggio presenti sull'operatore
	

Verifica delle parti elettriche

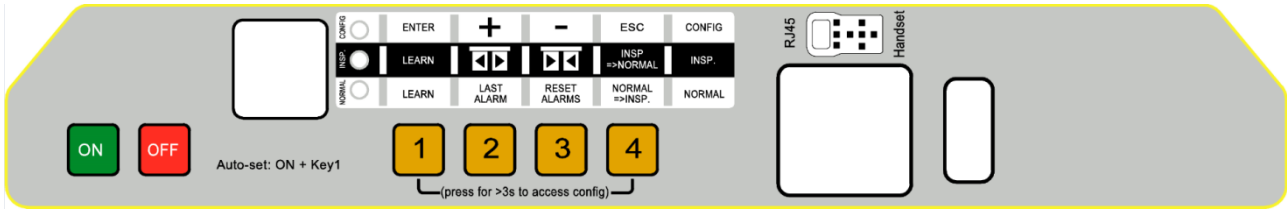
Verificare la presenza della corretta tensione di alimentazione, come riportato nelle specifiche tecniche.

Una volta terminati i montaggi meccanici, e fissato il controller CDD5.0, procedere come indicato di seguito.

Passo	Operazione	Descrizione																																																
0	Verifiche preliminari	Premere il tasto OFF sul pannello frontale del controller. Accertarsi che non sia presente tensione di alimentazione.																																																
1	Connessione del motore 	Collegare i fili del motore ai morsetti: <ul style="list-style-type: none"> - 43: positivo, MARRONE - 44: negativo, BIANCO del connettore X4. Mantenere in ogni caso l'ordine di connessione precedente, nel caso non siano presenti anelli di numerazione, oppure nel caso in cui la colorazione dei fili non corrisponda. Collegare il cavo del trasduttore encoder con RJ45 al connettore X5 Collegare, se presente, il modulo batteria esterno ai morsetti positivo (+) e negativo (-) del connettore X4.																																																
2	Connessione interfaccia 	Verificare la tipologia di tensione comune e dei contatti utilizzati: <table border="1" data-bbox="678 929 1428 1097"> <thead> <tr> <th>Comune</th> <th>Connessioni</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>24V controller</td> <td>Verificare presenza ponticello 37-38 per riferimento di GND</td> </tr> <tr> <td>24V esterno (QM)</td> <td>Togliere il ponticello 37-38 solo nel caso non siano presenti contatti a bordo operatore</td> </tr> </tbody> </table> Per ulteriori informazioni fare riferimento al manuale utente. Collegare (nel caso di prima installazione o di sostituzione di sistemi con diversi connettori) i comandi provenienti dal Quadro di Manovra o da dispositivi collegati (se presenti). <table border="1" data-bbox="678 1265 1428 1500"> <thead> <tr> <th>PIN</th> <th>Nome</th> <th>Descrizione pin di X3.1</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>15</td> <td>24V</td> <td>Tensione 24V comune disponibile per i comandi</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>DOC</td> <td>Comando di apertura</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>DCC</td> <td>Comando di chiusura</td> </tr> <tr> <td>22</td> <td>RSC</td> <td>Comando di chiusura forzata bassa velocità</td> </tr> <tr> <td>23</td> <td>RVC</td> <td>Contatto di inversione da barriera</td> </tr> <tr> <td>39</td> <td>FFC</td> <td>Comando per attivazione modalità Fire-Fighting</td> </tr> </tbody> </table> <table border="1" data-bbox="678 1512 1428 1769"> <thead> <tr> <th>PIN</th> <th>Nome</th> <th>Descrizione pin di X3.2</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>42</td> <td>AUXC</td> <td>Contatto ausiliario programmabile</td> </tr> <tr> <td>41</td> <td>DTBC</td> <td>Contatto per gestione doppio TB</td> </tr> <tr> <td>40</td> <td>EOC</td> <td>Contatto per gestione piano evacuazione in batteria</td> </tr> <tr> <td>38</td> <td>0V_IN</td> <td>GND per gli ingressi foto-acoppiati</td> </tr> <tr> <td>37</td> <td>0V_DD</td> <td>GND del drive disponibile per ingressi</td> </tr> <tr> <td>21</td> <td>BUZS</td> <td>Contatto per avvisatore acustico</td> </tr> </tbody> </table> Per ulteriori informazioni fare riferimento al manuale utente.	Comune	Connessioni	24V controller	Verificare presenza ponticello 37-38 per riferimento di GND	24V esterno (QM)	Togliere il ponticello 37-38 solo nel caso non siano presenti contatti a bordo operatore	PIN	Nome	Descrizione pin di X3.1	15	24V	Tensione 24V comune disponibile per i comandi	5	DOC	Comando di apertura	3	DCC	Comando di chiusura	22	RSC	Comando di chiusura forzata bassa velocità	23	RVC	Contatto di inversione da barriera	39	FFC	Comando per attivazione modalità Fire-Fighting	PIN	Nome	Descrizione pin di X3.2	42	AUXC	Contatto ausiliario programmabile	41	DTBC	Contatto per gestione doppio TB	40	EOC	Contatto per gestione piano evacuazione in batteria	38	0V_IN	GND per gli ingressi foto-acoppiati	37	0V_DD	GND del drive disponibile per ingressi	21	BUZS	Contatto per avvisatore acustico
Comune	Connessioni																																																	
24V controller	Verificare presenza ponticello 37-38 per riferimento di GND																																																	
24V esterno (QM)	Togliere il ponticello 37-38 solo nel caso non siano presenti contatti a bordo operatore																																																	
PIN	Nome	Descrizione pin di X3.1																																																
15	24V	Tensione 24V comune disponibile per i comandi																																																
5	DOC	Comando di apertura																																																
3	DCC	Comando di chiusura																																																
22	RSC	Comando di chiusura forzata bassa velocità																																																
23	RVC	Contatto di inversione da barriera																																																
39	FFC	Comando per attivazione modalità Fire-Fighting																																																
PIN	Nome	Descrizione pin di X3.2																																																
42	AUXC	Contatto ausiliario programmabile																																																
41	DTBC	Contatto per gestione doppio TB																																																
40	EOC	Contatto per gestione piano evacuazione in batteria																																																
38	0V_IN	GND per gli ingressi foto-acoppiati																																																
37	0V_DD	GND del drive disponibile per ingressi																																																
21	BUZS	Contatto per avvisatore acustico																																																
3	Connessione alimentazione 																																																	
4	Verifiche finali	Verificare che tutti i segnali siano stati collegati e chiudere il coperchio in alluminio. Per ulteriori informazioni fare riferimento al manuale utente.																																																

Interfaccia utente HMI

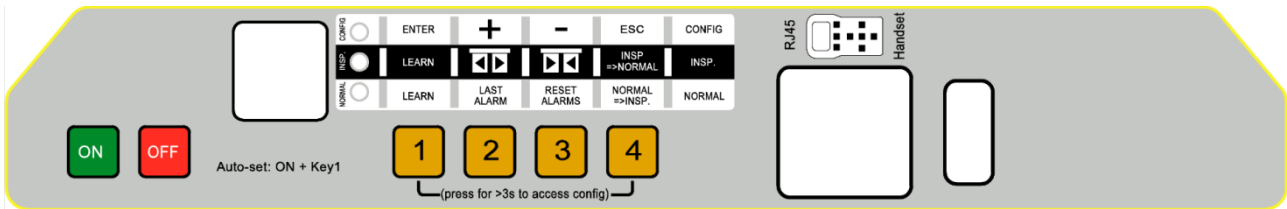
Il controller CDD 5.0 dispone di un pannello frontale che permette di attivare diverse modalità di funzionamento: Normale, Ispezione e Configurazione.





MODALITA'		NORMALE	ISPEZIONE	CONFIGURAZIONE
Descrizione		Modalità normale (automatica): Il controller obbedisce ai comandi del Q.M.	Modalità ispezione (manuale): Il controller esegue i comandi dai tasti del pannello	Modalità Configurazione: Programmazione parametri
LEDS	NORMAL	ON	OFF	OFF
	INSP	OFF	ON	OFF
	CONFIG	OFF	OFF	ON
TASTI	1	Pressione del solo tasto per t>1s: Attivazione Self-learning Pressione contemporanea con tasto 4 per t>3s: Ingresso in Programmazione	Pressione del solo tasto per t>1s: Attivazione Self-learning	Enter Visualizzazione valore parametro Oppure Salvataggio valore parametro e ritorno alla lista parametri
	2	Finché mantenuto premuto (t>3s): Visualizza codice ultimo allarme	Apertura porta	+ Incremento indice parametro, Oppure Incremento valore parametro
	3	Se premuto per t>3s: reset ultimi allarmi Pressione contemporanea con tasto 3 per t>3s: Reset dei profili di velocità	Chiusura porta	- Decremento indice parametro, Oppure Decremento valore parametro
	4	Ingresso in modalità Ispezione (se premuto da solo per t<1s) Ingresso in Configurazione (se premuti 1+4 for t>3s)	Ritorno alla modalità Normale	Esc Uscita dalla selezione del parametro Oppure Uscita dalla modalità Configurazione e ritorno in modalità Normale
DISPLAY		Visualizza lo stato del controller: "--", "OP", "CL", "IM", "AL", ..	Visualizza lo stato del controller: "--", "OP", "CL", "IM", "AL", ..	In scorrimento lista parametri visualizza "P" alternato all'indice del parametro. In modifica valore visualizza il valore del parametro
NOTE		Questa è la modalità di default all'accensione del controller. TUTTI gli ingressi sono attivi	Tutti i segnali provenienti dal Q.M. sono disattivati	Selezione del parametro: visualizzato "P" alternato all'indice del parametro

Apprendimento e Test di funzionamento

Una volta completata l'installazione descritta al paragrafo precedente, si procede all'accensione e alla configurazione del sistema. In caso di problemi durante l'esecuzione delle varie fasi, fare riferimento al manuale.



Passo	Operazione	Descrizione	Visualizzazioni												
1	Test alimentazione	Collegare l'alimentazione principale. Premere il tasto ON sul pannello frontale del controller	"88" seguito da "- -"												
2	Configurazione operatore	Configurare i parametri identificativi dell'operatore installato (riferirsi al capitolo 5 del manuale utente per i dettagli): <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td style="width: 10%;">P05</td> <td>Gancio di cabina (0=non presente, 1=presente)</td> </tr> <tr> <td>P22</td> <td>Senso di rotazione del motore in chiusura (0=orario, 1=antiorario)</td> </tr> <tr> <td>P26</td> <td>tipo di scivolo (0=S20, 1=S90, 2=S120)</td> </tr> <tr> <td>P52</td> <td>Riferimento normativo dell'impianto (0 = EN81-1, 1 = EN81-20)</td> </tr> <tr> <td>P90</td> <td>Tipo di motore installato (00=auto-riconoscimento)</td> </tr> <tr> <td>P99</td> <td>Logica comandi QM (0=Attivi H e RSC chiusura forzata, 1= Attivi L e RSC velocità ridotta, 2=Attivi H e RSC velocità ridotta)</td> </tr> </table>	P05	Gancio di cabina (0=non presente, 1=presente)	P22	Senso di rotazione del motore in chiusura (0=orario, 1=antiorario)	P26	tipo di scivolo (0=S20, 1=S90, 2=S120)	P52	Riferimento normativo dell'impianto (0 = EN81-1, 1 = EN81-20)	P90	Tipo di motore installato (00=auto-riconoscimento)	P99	Logica comandi QM (0=Attivi H e RSC chiusura forzata, 1= Attivi L e RSC velocità ridotta, 2=Attivi H e RSC velocità ridotta)	-
P05	Gancio di cabina (0=non presente, 1=presente)														
P22	Senso di rotazione del motore in chiusura (0=orario, 1=antiorario)														
P26	tipo di scivolo (0=S20, 1=S90, 2=S120)														
P52	Riferimento normativo dell'impianto (0 = EN81-1, 1 = EN81-20)														
P90	Tipo di motore installato (00=auto-riconoscimento)														
P99	Logica comandi QM (0=Attivi H e RSC chiusura forzata, 1= Attivi L e RSC velocità ridotta, 2=Attivi H e RSC velocità ridotta)														
3	Esecuzione apprendimento	Attivare la modalità Ispezione di movimentazione, premendo il tasto 4 e verificare l'accensione del led INSP. Premere e mantenere premuto il tasto 3 e verificare che la porta chiuda in bassa velocità. La porta completa la chiusura dei pannelli e dello scivolo. Rilasciare il tasto 3. In caso di inversione del senso di rotazione o di allarmi, eseguire le verifiche suggerite nel manuale utente. Per una esecuzione ottimale delle procedure di apprendimento, si consiglia di accoppiare la porta di cabina a quella di piano, eseguendo le operazioni in ispezione dal tetto di cabina. Premere il tasto 1 per almeno 1s, per attivare il Self-learning. Premere brevemente il tasto 2. La porta inizia ad aprire in bassa velocità fino alla completa apertura della porta. La fase di apprendimento è completata.	 led INSP. acceso "CL" lampeggiante "CL" fisso "SL" fisso "SL" lampeggiante "OP" fisso												
4	Verifica movimenti in modalità Ispezione	Premere e mantenere premuto il tasto 3 per eseguire la chiusura della porta, fino alla completa chiusura. Premere e mantenere premuto il tasto 2 per eseguire l'apertura della porta, fino alla completa apertura. Nel caso fosse necessario regolare i profili di velocità, fare riferimento al manuale utente.	"CL" lampeggiante "CL" fisso "OP" lampeggiante "OP" fisso												

<p style="text-align: center; font-size: 24pt; font-weight: bold;">5</p>	<p>Verifica delle inversioni in chiusura in modalità Ispezione</p>	<p>Posizionare un ostacolo in punti diversi dell'accesso al vano cabina.</p> <p>Premere e mantenere premuto il tasto 3 per eseguire la chiusura della porta.</p> <p>Quando i pannelli incontrano l'ostacolo, si ha una completa inversione del movimento.</p> <p>Rilasciare il tasto 3 durante la riapertura</p>	<p>"CL" lampeggiante</p> <p>"IM" lampeggiante</p> <p>"OP" fisso o "- -" lampeggiante</p>
<p style="text-align: center; font-size: 24pt; font-weight: bold;">6</p>	<p>Verifica del funzionamento in modalità Normale</p>	<p>Completare la chiusura della porta, se non effettuata: premere e tenere premuto il tasto 3 fino alla completa chiusura della porta.</p> <p>Rilasciare il tasto 3</p> <p>Attivare la modalità Normale di movimentazione, dalla modalità Ispezione, premendo il tasto 4 e verificare l'accensione del led NORMAL.</p> <p>Ora il controller lavora in modalità Normale, ed esegue i comandi ricevuti dal quadro di manovra, nonché le inversioni da barriere ottiche direttamente collegate al controller.</p> <p>Eeguire le verifiche di funzionamento con l'impianto in modalità Normale, dal tetto di cabina o dal piano, in base alle varie disposizioni per il personale di manutenzione.</p>	<p>"CL" lampeggiante</p> <p>"CL" fisso</p> <div style="display: flex; align-items: center;">  <div style="margin-left: 10px;"> <p>led NORMAL acceso</p> </div> </div>

Risoluzione problemi di installazione

La sequenza di installazione descrive tutti i passi che devono essere seguiti per una corretta e completa messa a punto del sistema.

Nel caso in cui si verificassero delle anomalie durante la fase di installazione, fare riferimento al manuale utente, parte relativa ai problemi e soluzioni

Per tutte le segnalazioni di allarme fare riferimento al manuale utente, paragrafo relativo agli allarmi.

Dichiarazione di conformità (DDC)



Computec s.r.l.
Via C.A. Dalla Chiesa, 5
25017 – Lonato del Garda (BS)

Computec s.r.l. declares under its own responsibility, that the product:

CDD5.0 "Computec Door Drive 5.0"

For lift doors (model CDD5.0, P1993)

is produced according to the following Directives:

- Machines 2006/42/CE
- LVD 2014/35/UE
- Rohs II 2011/65/CE
- EMC 2014/30/UE
- Lifts 2014/33 /UE

And it is compliant to the followings harmonized standards:

- EN 81-20 (2014)
 - EN 12015 (2014)
 - EN 12016 (2013)
 - EN 60204-1 (2018-09)
- EN 81-50 (2014)
- EN 50581 (Rohs II 2012-09)

Where applicable

Lonato Del Garda

Date: 03/04/2019

A handwritten signature in blue ink, appearing to read 'P. L.', is written over a horizontal line.

(Signature)